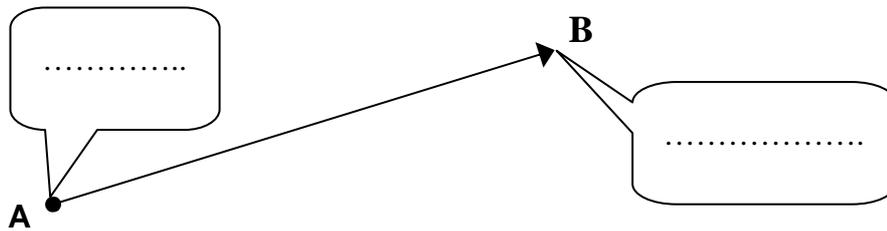


1) **Définition**

À deux points A et B du plan, on peut associer le vecteur $\vec{u} = \dots\dots\dots$
Ce vecteur est défini par trois éléments caractéristiques :

- sa direction :
- son sens :
- sa norme :

On représente un vecteur par

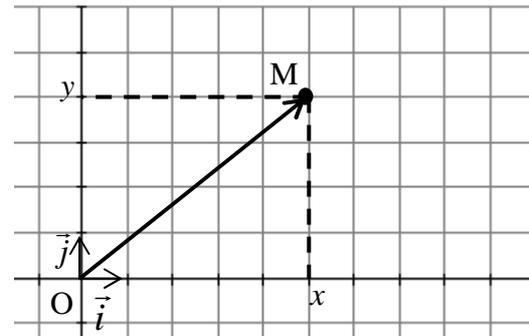


Remarques :

- Un vecteur est dit « nul » si l'extrémité B du vecteur est confondue avec son origine A. On le note $\vec{0}$
- Il existe une infinité de vecteurs égaux à \vec{AB} : ils ont même sens, même direction et même norme.

2) **Coordonnées**

Dans le repère $(O; \vec{i}; \vec{j})$ ci-contre, le point M a pour coordonnées $(x; y)$.



On a : $\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j}$. ou $\vec{OM}(x; y)$

- Si on a $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$ dans un repère $(O; \vec{i}; \vec{j})$, alors : $\vec{AB}(x_B - x_A; y_B - y_A)$

- Dans un repère orthonormal, la norme du vecteur $\vec{u}(x; y)$ s'écrit $\|\vec{u}\|$ et on a :

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Et pour \vec{AB} , on a $\vec{AB} = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$